



**УНИВЕРСИТЕТ
ИННОПОЛИС**

АНО ВО «Университет Иннополис»
420500, г. Иннополис, ул. Университетская, д. 1
university@innopolis.ru; university.innopolis.ru
ОКПО 26762138; ОГРН 1121600006142;
ИНН/КПП 1655258235/161501001
+ 7 (843) 203-92-53

Председателю совета 24.2.276.07 по
защите диссертаций на соискание
ученой степени кандидата наук, на
соискание ученой степени доктора
наук при БГТУ им. В.Г. Шухова,
д.т.н., профессору.

26.03.2026 Иск. 958-ИСХ

Рыбак Л.А.

На № 509 от 18.03.2026

О выступлении в качестве ведущей
организации

Уважаемая Лариса Александровна!

В ответ на Ваш запрос от 18.03.2026 № 509 сообщаем о согласии автономной некоммерческой организации высшего образования «Университет Иннополис» выступить в качестве ведущей организации по диссертации У Цюе на тему «Разработка и исследование автономного гусенично-колесного реконфигурируемого робота» по научной специальности 2.5.4 «Роботы, мехатроника и робототехнические системы».

Приложение: сведения о ведущей организации на 3 л. в 1 экз.

Директор

Д.В. Вандюков

Сведения о ведущей организации

Полное название: Автономная некоммерческая организация высшего образования «Университет Иннополис»

Сокращенное название: АНО ВО «Университет Иннополис»

Адрес: 420500, Российская Федерация, Республика Татарстан, г. Иннополис, ул. Университетская, д. 1.

Телефон: +7 (843) 2039253

E-mail: university@innopolis.ru

Сайт: <https://innopolis.university/>

Список публикаций работников организации, соответствующих теме диссертации:

1. A Genetic Approach to Gradient-Free Kinodynamic Planning in Uneven Terrains / O. Jerome, A. Klimchik, A. Maloletov, G. Kulathunga // IEEE Robotics and Automation Letters. – 2025. – Vol. 10, No. 6. – P. 5521-5528. – DOI 10.1109/Ira.2025.3560883. – EDN TGPJOG.

2. MeshNav3D: Software for Visualizing and Benchmarking Uneven Terrain Planning Algorithms / O. Jerome, Ch. Basse, Ch. Okeme [et al.] // Journal of Open Research Software. – 2025. – Vol. 13. – P. 19. – DOI 10.5334/jors.573. – EDN WFVRSR.

3. Радченко, Т. В. Разработка VR-приложения для удаленного управления роботом / Т. В. Радченко, А. В. Малолетов // Известия Волгоградского государственного технического университета. – 2025. – № 9(304). – С. 45-52. – DOI 10.35211/1990-5297-2025-9-304-45-52. – EDN RWLYWL.

4. Ахмедов, Р. Б. Центр развития робототехники как инструмент развития стратегии технологического лидерства / Р. Б. Ахмедов, А. В. Малолетов // Дискуссия. – 2025. – № 4(137). – С. 129-137. – DOI 10.46320/2077-7639-2025-4-137-129-137. – EDN DCBFTN.

5. On kinodynamic global planning in a simplicial complex environment: A mixed integer approach / O. Jerome, A. Klimchik, A. Maloletov, G. Kulathunga // Mechanism and Machine Theory. – 2025. – Vol. 215. – P. 106172. – DOI 10.1016/j.mechmachtheory.2025.106172. – EDN PSQTGK.

6. Малолетов, А. В. Моделирование двухсторонней роботизированной инкрементальной формовки / А. В. Малолетов, Т. Р. Сатдаров // Известия Волгоградского государственного технического университета. – 2024. – № 9(292). – С. 46-51. – DOI 10.35211/1990-5297-2024-9-292-46-51. – EDN TCHNSI.

7. Kulathunga, G. Residual dynamics learning for trajectory tracking for multi-rotor aerial vehicles / G. Kulathunga, H. Hamed, A. Klimchik // Scientific Reports. – 2024. – Vol. 14, No. 1. – P. 1858. – DOI 10.1038/s41598-024-51822-0. – EDN VMWHOZ.

8. Овсянников, А. Ю. Подготовка и проведение робототехнической олимпиады в виртуальной среде / А. Ю. Овсянников, И. А. Статкевич, А. В. Малолетов // Экстремальная робототехника. – 2024. – № 1(35). – С. 419-422. – EDN LCWQLW.
9. Bulichev, O. V. Surface Shape Identification with Legged Robots Using Tactile Sensing / O. V. Bulichev, A. V. Maloletov // Russian Journal of Nonlinear Dynamics. – 2024. – Vol. 20, No. 5. – P. 747-757. – DOI 10.20537/nd241208. – EDN MGITID.
10. Damindarov, R. R. Design of Teleoperation System for Control over Industrial Manipulators with Upper-Limb Exoskeleton / R. R. Damindarov, I. Gaponov, A. V. Maloletov // Russian Journal of Nonlinear Dynamics. – 2024. – Vol. 20, No. 5. – P. 789-811. – DOI 10.20537/nd241210. – EDN NKMAOS.
11. Опыт роботизированного лазерного упрочнения изделий из штамповой стали / Т. Р. Сатдаров, А. В. Сидорова, О. В. Козелков, А. В. Малолетов // Проблемы машиностроения и автоматизации. – 2023. – № 2. – С. 70-77. – DOI 10.52261/02346206_2023_2_70. – EDN STMRCN.
12. Марчук, Е. А. Исследование аварийных режимов работы тросового робота / Е. А. Марчук, С. М. Идрисова // Проблемы машиностроения и автоматизации. – 2023. – № 4. – С. 142-149. – DOI 10.52261/02346206_2023_4_142. – EDN RLNXIQ.
13. Разработка комплекса испытательных средств для исследования адаптивных реконфигурируемых структур / М. Ю. Ветлицын, Н. Г. Шаронов, А. В. Малолетов, В. В. Николаева // Проблемы машиностроения и автоматизации. – 2023. – № 4. – С. 99-106. – DOI 10.52261/02346206_2023_4_99. – EDN VNQGDK.
14. Исследование влияния компонентов задачи оптимального управления на ее частоту для четырехногого шагающего робота / Р. Р. Хусаинов, А. А. Линюшин, Л. Ю. Ворочаева, С. И. Савин // Известия высших учебных заведений. Машиностроение. – 2023. – № 10(763). – С. 16-27. – DOI 10.18698/0536-1044-2023-10-16-27. – EDN ITBWKY.
15. Управление силами натяжения в системе тросового параллельного робота / Е. А. Марчук, А. С. Михайлов, Я. В. Калинин, А. В. Малолетов // Мехатроника, автоматизация, управление. – 2023. – Т. 24, № 12. – С. 643-651. – DOI 10.17587/mau.24.643-651. – EDN ELKGAU.
16. Даминдаров, Р. Р. Принципы управления тросовым роботом с помощью экзоскелета / Р. Р. Даминдаров, А. В. Малолетов // Известия Волгоградского государственного технического университета. – 2023. – № 4(275). – С. 34-39. – DOI 10.35211/1990-5297-2023-4-275-34-39. – EDN SJVLOO.
17. Марчук, Е. А. О численном моделировании области рабочего пространства гибридного тросового робота / Е. А. Марчук // Известия Волгоградского государственного технического университета. – 2023. – № 4(275). – С. 64-71. – DOI 10.35211/1990-5297-2023-4-275-64-71. – EDN UWALAF.
18. Марчук, Е. А. Распределение сил натяжения в системе тросового параллельного робота в формализации теории игр / Е. А. Марчук, Н. Г. Шаронов // Известия

Волгоградского государственного технического университета. – 2023. – № 9(280). – С. 51-59. – DOI 10.35211/1990-5297-2023-9-280-51-59. – EDN JUUBWS.

19. Попов, Д. И. Определение параметров физического взаимодействия между роботом и средой с использованием внутренних и внешних сенсоров / Д. И. Попов // Информационно-управляющие системы. – 2023. – № 5(126). – С. 2-11. – DOI 10.31799/1684-8853-2023-5-2-11. – EDN ISTWOV.

20. Перспективы роботизации процедуры микрклонального размножения растений / Н. С. Воробьева, А. Х. Гафиятуллин, Н. Г. Шаронов, А. В. Малолетов // Известия Нижневолжского агроуниверситетского комплекса: Наука и высшее профессиональное образование. – 2023. – № 4(72). – С. 388-397. – DOI 10.32786/2071-9485-2023-04-39. – EDN RAFLHG.

21. Digital diaphanoscopy of maxillary sinus pathologies supported by machine learning / E. O. Bryanskaya, V. V. Dremin, V. V. Shupletsov [et al.] // Journal of Biophotonics. – 2023. – Vol. 16, No. 9. – DOI 10.1002/jbio.202300138. – EDN FYVOVF.

22. Попов, Д. И. Калибровка эластостатической модели манипулятора с использованием планирования эксперимента на основе методов искусственного интеллекта / Д. И. Попов // Компьютерные исследования и моделирование. – 2023. – Т. 15, № 6. – С. 1535-1553. – DOI 10.20537/2076-7633-2023-15-6-1535-1553. – EDN IWIGOC.

23. Марчук, Е. А. О развитии технологий 3d печати с избыточным числом степеней подвижности печатной головки / Е. А. Марчук, С. М. Идрисова // Современные материалы, техника и технологии. – 2023. – № 1(46). – С. 35-40. – EDN OTHKHL.

24. Марчук, Е. А. О коррекции температурных режимов печатной головки 3d принтера с избыточным числом степеней подвижности / Е. А. Марчук, С. М. Идрисова // Современные материалы, техника и технологии. – 2023. – № 1(46). – С. 41-46. – EDN RHYLME.

25. Demian, A. A. Design of a Robotic Spherical Wrist with Variable Stiffness / A. A. Demian, A. S. Klimchik // Russian Journal of Nonlinear Dynamics. – 2023. – Vol. 19, No. 4. – P. 599-612. – DOI 10.20537/nd231203. – EDN GISFUB.

26. Cable-Driven Parallel Robot: Distribution of Tension Forces, the Problem of Game Theory / E. A. Marchuk, A. Al Badr, Ya. V. Kalinin, A. V. Maloletov // Russian Journal of Nonlinear Dynamics. – 2023. – Vol. 19, No. 4. – P. 613-631. – DOI 10.20537/nd231208. – EDN RYZTAM.